

Аннотация рабочей программы дисциплины

Б1.В.04 «Мобильные робототехнические системы»

Цель освоения дисциплины: уметь выбирать необходимые типы мехатронных и робототехнических систем, определять для них способы и системы управления; вести разработку структурных и принципиальных схем мехатронных и робототехнических систем.

Формирование компетенций в области мехатроники и робототехники.

Формируемые компетенции:

ПК- 4 - Готовность к моделированию и исследованию систем управления элементов и подсистем ГПС на основе САПР и опыта разработки конкурентноспособных изделий

ПК-4 (ИД-1) - Знает назначение, основные ППП, характеристики MathCAD, MatLAB, AutoCad, P-CAD, Electronics Workbench, и/или их аналогов.

ПК-4 (ИД-2) - Использует ППП при конструкторских и схемотехнических расчетах.

Форма промежуточной аттестации: зачет, экзамен.