

## **Аннотация рабочей программы дисциплины**

### **Б1.О.23 «Теория автоматического управления»**

*Цель освоения дисциплины:* уметь применять принципы и методы построения моделей, методы анализа, синтеза и оптимизации при создании и исследовании средств и систем управления, использовать принципы и методы математического моделирования при разработке и исследовании систем управления, уметь работать с современными аппаратными и программными средствами исследования и проектирования систем управления.

*Формирование компетенций в области мехатроники и робототехники.*

*Формируемые компетенции:*

ОПК-11: способность разрабатывать и применять алгоритмы и современные цифровые программные методы расчетов и проектирования отдельных устройств и подсистем мехатронных и робототехнических систем с использованием стандартных исполнительных и управляющих устройств, средств автоматики, измерительной и вычислительной техники в соответствии с техническим заданием, разрабатывать цифровые алгоритмы и программы управления робототехнических систем;

ОПК-11 (ИД-1): знать методы разработки алгоритмов и программ расчета и проектирования мехатронных и робототехнических систем;

ОПК-11 (ИД-2): знать методы разработки цифровых алгоритмов и программ управления робототехнических систем согласно техническому заданию;

ОПК-11 (ИД-3): применять методы разработки алгоритмов и программ расчета и проектирования мехатронных и робототехнических систем;

ОПК-11 (ИД-4): применять методы разработки цифровых алгоритмов и программ управления робототехническими системами согласно техническому заданию.

*Форма промежуточной аттестации: экзамен, КР и зачет.*