

## **Аннотация рабочей программы дисциплины**

### **Б1.О.30 «Подготовка и запуск гибкого автоматизированного производства»**

*Цель освоения дисциплины:* подготовка студентов по основам проектирования гибких производственных систем (ГПС), включающим следующие этапы проектирования: анализ технического задания на разработку, выбор элементов ГПС, структурного представления ГПС, определения эффективности и производительности ГПС.

*Формирование компетенций в области мехатроники и робототехники.*

*Формируемые компетенции:*

ОПК-9 способность внедрять и осваивать новое технологическое оборудование:

ОПК-9 (ИД-1): знать современное технологическое оборудование в профессиональной сфере;

ОПК-9 (ИД-2): использовать знания при работе на современном оборудовании.

ОПК-12: способность участвовать в монтаже, наладке, настройке и сдаче в эксплуатацию опытных образцов мехатронных и робототехнических систем, их подсистем и отдельных модулей:

ОПК-12 (ИД-1): знать объем и содержание технической документации на опытные образцы мехатронных и робототехнических систем их подсистем и отдельных модулей.

ОПК-13: способность применять методы контроля качества изделий и объектов в сфере профессиональной деятельности:

ОПК-13 (ИД-1): знать методы контроля качества изделий в сфере профессиональной деятельности;

ОПК-13 (ИД-2): применять методы контроля качества изделий в сфере профессиональной деятельности.

ПК-11: способность разрабатывать порядок пусконаладочных работ, методик испытаний, и инструкций по эксплуатации:

ПК-11 (ИД-1): знать структуру и содержание технической документации на уровне рабочего проекта.

ПК-12: способность рассчитывать функциональные показатели работы ГПС и элементов по типовым методикам:

ПК-12 (ИД-1): знать основные функциональные показатели работы ГПС;

ПК-12 (ИД-2): способность учесть зависимость показателей от объема оборудования, срока службы.

*Форма промежуточной аттестации: зачет.*